

1. Kirchhoffsches Gesetz / Knotenregel

An jedem Knoten gilt zu jedem Zeitpunkt:  $\sum$  aller den Knoten verlassenden Ströme = Null

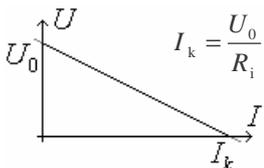
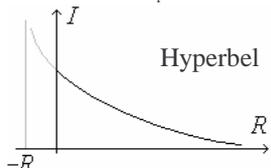
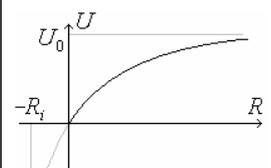
2. Kirchhoffsches Gesetz / Maschenregel

In jeder Masche gilt zu jedem Zeitpunkt:  $\sum$  aller in Umlaufrichtung gezählten Spannungen = Null

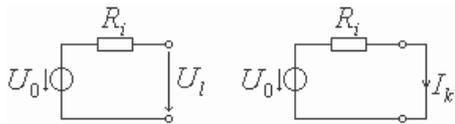
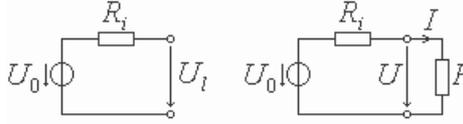
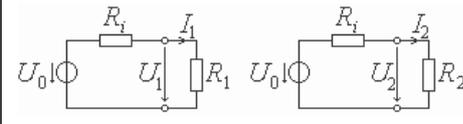
Reihen- & Parallelschaltung

Spannungsteilung / Reihenschaltung	Stromteilung / Parallelschaltung
$\frac{U_1}{U_2} = \frac{R_1}{R_2}$	$I_1 = I_g \frac{R_2}{R_1 + R_2}$

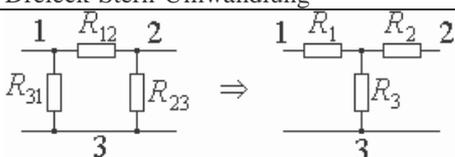
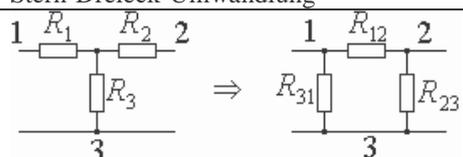
Kennlinien

$U$ in Abhängigkeit von $I$	$I$ in Abhängigkeit von $R$	$U$ in Abhängigkeit von $R$
$U(I) = U_0 - R_i I$  $I_k = \frac{U_0}{R_i}$ Arbeitsgerade	$I(R) = \frac{U_0}{R + R_i}$  Hyperbel	$U(R) = I \cdot R = U_0 \frac{R}{R + R_i}$  Hyperbel

Bestimmung (Messung) von  $U_0$  &  $R_i$

Kurzschluß-Leerlauf-Messung	Leerlauf und definierte Belastung	2 unterschiedliche Lastfälle
 $U_0 = U_1$ $R_i = \frac{U_1}{I_k}$	 $U_0 = U_1$ $I = \frac{U_0}{R + R_i}$ $R_i = \frac{U_0}{I} - R = R \left( \frac{U_0}{U} - 1 \right)$	 $R_i = \frac{U_2 - U_1}{I_1 - I_2}$ $U_0 = U_1 + R_i I_1$

Netzwerkberechnung

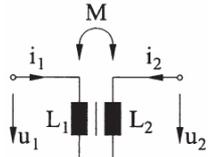
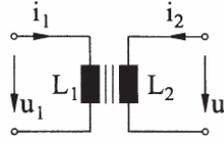
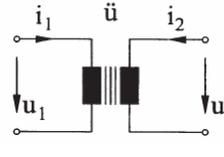
Dreieck-Stern-Umwandlung	Stern-Dreieck-Umwandlung
 $R_1 = \frac{R_{12} \cdot R_{31}}{R_{12} + R_{23} + R_{31}}$ $R_2 = \frac{R_{12} \cdot R_{23}}{R_{12} + R_{23} + R_{31}}$ $R_3 = \frac{R_{31} \cdot R_{23}}{R_{12} + R_{23} + R_{31}}$	 $R_{12} = R_1 + R_2 + \frac{R_1 R_2}{R_3} = \frac{R_1 R_2 + R_1 R_3 + R_2 R_3}{R_3}$ $R_{23} = R_2 + R_3 + \frac{R_2 R_3}{R_1} = \frac{R_1 R_2 + R_1 R_3 + R_2 R_3}{R_1}$ $R_{31} = R_1 + R_3 + \frac{R_1 R_3}{R_2} = \frac{R_1 R_2 + R_1 R_3 + R_2 R_3}{R_2}$

Leistungsanpassung

...

DAS ELEKTRISCHE FELD					
allgemein	Die Elementarladung beträgt $e = 1,602 \cdot 10^{-19} \text{ As}$ . Elektron (-) & Proton (+) sind Träger dieser Ladung.		Feldkonstante oder Permittivität des leeren Raumes: $\epsilon_0 = 8,854 \cdot 10^{-12} \frac{\text{As}}{\text{Vm}}$		
elektrische Feldgrößen	elektrische Ladung $Q = I t = C U$ $[Q] = \text{As}$	elektrische Feldstärke $\vec{E} = \frac{\vec{F}}{Q} \quad E = \frac{U}{l} \quad [\vec{E}] = \frac{\text{N}}{\text{As}} = \frac{\text{V As}}{\text{As m}} = \frac{\text{V}}{\text{m}}$		Energie $W = F s = Q E s = Q U$ $[W] = \text{W s} = \text{J}$	Spannung im inhomogenen Feld $U = \int_1^2 \vec{E} \cdot d\vec{s}$
	elektrische Fluss $\psi = Q \quad \psi = \int_A \vec{D} d\vec{a}$	elektrische Flussdichte $D = \frac{\psi}{A} = \frac{Q}{A} = \epsilon E \quad (\text{mit: } \epsilon = \epsilon_0 \epsilon_r) \quad [D] = \frac{\text{As}}{\text{m}^2}$			
Berechn. elektrostatische Felder	Feld der geladenen Kugel $D = \frac{Q}{4\pi r^2} \quad E = \frac{Q}{4\pi \epsilon r^2} \quad \varphi = \int_r^\infty \vec{E} d\vec{x} = \int_r^\infty \frac{Q}{4\pi \epsilon x^2} dx = \frac{Q}{4\pi \epsilon} \left( -\frac{1}{x} \right) \Big _r^\infty = \frac{Q}{4\pi \epsilon r}$			Feld in der Umgebung mehrerer Ladungen $\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2$ $\varphi = \frac{1}{4\pi \epsilon} \left( \frac{Q_1}{r_1} + \frac{Q_2}{r_2} \right)$	
	Feld des geladenen, langen, geraden Leiters $D = \frac{Q}{2\pi r l} \quad E = \frac{Q}{2\pi \epsilon r l} \quad \varphi = \int_r^{r_a} \vec{E} d\vec{x} = \int_r^{r_a} \frac{Q}{2\pi \epsilon l x} dx = \frac{Q}{2\pi \epsilon l} \ln \frac{r_a}{r}$				
Kapazität von Kondensatoren	$C = \frac{Q}{U}$ $[C] = \frac{\text{As}}{\text{V}} = \text{F}$	Plattenkondensat. $C = \epsilon \frac{A}{d}$	Kugelkondensator $C = 4\pi \epsilon \frac{r_i r_a}{r_a - r_i}$	Zylinderkondensator $C = \frac{2\pi \epsilon l}{\ln \frac{r_a}{r_i}}$	Parallelschaltung: $C = \sum_{k=1}^n C_k$ Reihenschaltung: $\frac{1}{C} = \sum_{k=1}^n \frac{1}{C_k}$
	Energie des geladenen Kondensator $W = \frac{1}{2} C U^2 = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C}$	Energiedichte im elektrostatischen Feld $w = \frac{dW}{dV} = \frac{1}{2} \epsilon E^2 = \frac{1}{2} \frac{D^2}{\epsilon} = \frac{1}{2} E D$			$W = \int_V w dV = \frac{1}{2} \int_V E D dV$
Kräfte zwischen elektrischen Lad.	Kräfte zwischen zwei Punktladungen (Coulomb'sche Gesetz) $F = E_1 Q_2 = \frac{Q_1 Q_2}{4\pi \epsilon r^2} \quad [F] = \frac{\text{V As}}{\text{m}} = \text{N}$		Kräfte zwischen Elektroden (parallele Platten, Ladung gleicher Betrag, entgegengesetzte Vorz.) $F = \frac{1}{2} \frac{U^2 C}{s}$		

DAS ELEKTRISCHE STRÖMUNGSFELD							
Feldgrößen	Stromdichte $[\vec{J}] = \frac{\text{A}}{\text{m}^2}$	$E = \rho J$ $J = \kappa E$	$\vec{E} = \rho \vec{J}$ $\vec{J} = \kappa \vec{E}$	$U = \int_1^2 \vec{E} d\vec{s}$	$I = \int_A \vec{J} d\vec{A}$	Leistungsdichte $S = \vec{E} \vec{J}$	$P = \int_V E J dV$
	Bestimmung von Widerständen	konzentrisch angeordnete, dünnwandige Metallhohlkugel, mit leitfähigen Medium $R = \frac{\rho}{4\pi} \left( \frac{1}{r_i} - \frac{1}{r_a} \right)$		koaxial angeordnete, dünnwandige Metallrohre, mit leitfähigen Medium $R = \frac{\rho}{2\pi l} \ln \frac{r_a}{r_i}$			

DAS MAGNETISCHE FELD				
magnetische Feldgrößen	Ringspule ( $l =$ mittlere Feldlinienlänge)	einzelner gerader Leiter	magn. Kraft	magn. Flußdichte / magn. Induktion
	elektrische Durchflutung $\Theta = I N$ $N$ : Anz der Windungen	magnet. Feldstärke $H = \frac{I N}{l} = \frac{\Theta}{l}$ $[H] = \frac{A}{m}$	$\Theta = I$ $H = \frac{I}{2\pi r}$	$F = B I l$ $B = \mu H$ $[B] = \frac{Vs}{m^2} = \text{Tesla} = T$
	magn. Fluss $\Phi = B A$ $[\Phi] = Vs = \text{Weber} = \text{Wb}$	$\Phi = \int_A \vec{B} d\vec{A}$	magn. Spannung im Luftspalt $V_m = H s$ $[V_m] = [H][s] = A$	Permeabilität des leeren Raum: $\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{Vs}{Am}$ $V_{m12} = \int_1^2 \vec{H} d\vec{s}$
Durchflutungsgesetz	magnetische Umlaufspannung $V_m = \oint \vec{H} d\vec{s} = H 2\pi r$ <small>für Kreisumfang</small>	elektrische Durchflutung $\Theta = \oint_s \vec{H} d\vec{s}$	Durchflutungsgesetz: Das Linienintegral der magnetischen Feldstärke längs eines geschlossenen Weges (und somit die magnetische Umlaufspannung längs dieses Weges) ist gleich der elektr. Durchflutung der Fläche, die von dem genannten Weg begrenzt wird.	$I = \frac{H l}{N}$
magnetischer Kreis	magn. Widerstand $R_m = \frac{l}{\mu A}$ $[R_m] = \frac{A}{Vs}$	ohmsches Gesetz des magn. Kreises $\Theta = \Phi R_m$		
Selbstinduktion	Selbstinduktionsspannung einer Spule $u = N \frac{d\Phi}{dt} = L \frac{di}{dt}$	Induktivität (nicht ferromagnetisches Material) $L = N^2 \frac{\mu A}{l} = N^2 \frac{1}{R_m}$ $[L] = \frac{Vs}{A} = \text{Henry} = H$		
Übertrager	lose gekoppelt	fest gekoppelt	ideal gekoppelt	
				
	$u_1 = L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt}$ $u_2 = M \frac{di_1}{dt} + L_2 \frac{di_2}{dt}$ $M^2 = (1 - \sigma) L_1 L_2$	$u_1 = L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt}$ $u_2 = M \frac{di_1}{dt} + L_2 \frac{di_2}{dt}$ $M^2 = L_1 L_2$ $\frac{u_1}{u_2} = \frac{w_1}{w_2} = \sqrt{\frac{L_1}{L_2}}$	$\frac{u_1}{u_2} = \frac{w_1}{w_2} = \ddot{u}$ $\frac{i_1}{i_2} = -\frac{w_2}{w_1} = -\frac{1}{\ddot{u}}$	

DIE KOMPLEXEN ZAHLEN		
Grundbegriffe	$\underline{z} = a + jb = r \cdot e^{j\varphi}$ $ \underline{z}  = z = \sqrt{a^2 + b^2}$ $a = r \cdot \cos \varphi$ $b = r \cdot \sin \varphi$ $\underline{z} = r(\cos \varphi + j \sin \varphi)$ $\underline{z}^* = a - jb = r \cdot e^{-j\varphi}$	$\varphi = \arg \underline{z} = \begin{cases} \arctan \frac{b}{a} & , a > 0 \\ \arctan \frac{b}{a} \pm \pi & , a < 0 \\ \frac{\pi}{2} & , a = 0 \text{ und } b > 0 \\ -\frac{\pi}{2} & , a = 0 \text{ und } b < 0 \end{cases}$
		$\underline{z}_1 \underline{z}_2 = z_1 z_2 e^{j(\varphi_1 + \varphi_2)}$ $\frac{\underline{z}_1}{\underline{z}_2} = \frac{z_1}{z_2} e^{j(\varphi_1 - \varphi_2)}$ $\frac{1}{\underline{z}} = \frac{1}{z e^{j\varphi}} = \frac{1}{z} e^{-j\varphi}$
		<small>Komponenten schreibweise</small> $\Rightarrow \frac{a_1 a_2 + b_1 b_2 + j(a_2 b_1 - a_1 b_2)}{a_2^2 + b_2^2}$ <small>Komponenten schreibweise</small> $\Rightarrow \dots$ <small>konjugiert erweitern</small>

GRUNDBEGRIFFE DER WECHSELSTROMTECHNIK			
allgemeines über Wechselgrößen	$u = u(t) = \hat{u} \cos(\omega t + \varphi_u) = \sqrt{2} \text{Im}(\underline{U})$ $i = i(t) = \hat{i} \cos(\omega t + \varphi_i) = \sqrt{2} \text{Im}(\underline{I})$ $\underline{U} = U e^{j\varphi_u}$ $\underline{I} = I e^{j\varphi_i}$ $\varphi = \varphi_u - \varphi_i$	Periodendauer $T = \frac{2\pi}{\omega}$ $[f] = \frac{1}{s} = \text{Hz}$ $[\omega] = s^{-1}$	Mittelwert $\bar{u} = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) dt$ Gleichrichtwert $ \bar{u}  = \frac{1}{T} \int_0^T  u(t)  dt$
			Effektivwert RMS $U = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T u^2(t) dt}$ Formfaktor $F = \frac{U}{ \bar{u} } = \frac{\hat{u}/\sqrt{2}}{\hat{u} \cdot 2/\pi} = \frac{\pi}{2\sqrt{2}}$

**EINSCHWINGVORGÄNGE MIT DGL AN GLEICHSPANNUNG**

( $t \geq 0$  bedeutet: Schalter wurde betätigt)

	$RC$ – Reihenschaltung (Einschaltvorgang)	$RL$ – Reihenschaltung (Einschaltvorgang)
Aufstellen der DGL	$t \geq 0: U = iR + u_c$ $i = C \frac{du_c}{dt} = C \dot{u}_c$ $\boxed{RC \dot{u}_c + u_c = U}$	$t \geq 0: U = iR + u_L$ $u_L = L \frac{di}{dt} = L \dot{i}$ $\boxed{\frac{L}{R} \dot{i} + i = \frac{U}{R}}$
homogene Lösung	$RC \dot{u}_c + u_c = 0$ Ansatz: $u_{ch} = k e^{pt}$ einsetzen $RC k p e^{pt} + k e^{pt} = 0 \xrightarrow[\text{kürzen}]{\text{immer}} RC p + 1 = 0$ $\Rightarrow p = -\frac{1}{RC}$ $\Rightarrow u_{ch} = k e^{-\frac{t}{RC}}$ Zeitkonstante $T = -\frac{1}{p} = RC$ damit $u_{ch} = k e^{-\frac{t}{T}}$	$\frac{L}{R} \dot{i} + i = 0$ Ansatz: $i_h = k e^{pt}$ einsetzen $\frac{L}{R} k p e^{pt} + k e^{pt} = 0 \xrightarrow[\text{kürzen}]{\text{immer}} \frac{L}{R} p + 1 = 0$ $\Rightarrow p = -\frac{R}{L}$ $\Rightarrow i_h = k e^{-\frac{tR}{L}}$ Zeitkonstante $T = -\frac{1}{p} = \frac{L}{R}$ damit $i_h = k e^{-\frac{t}{T}}$
partikuläre Lösung	Lösung vom Typ der „Störfunktion“ (rechte Seite der DGL) Ansatz: $u_{cp} = K$ in DGL: $K = U \Rightarrow u_{cp} = U$	Lösung vom Typ der „Störfunktion“ (rechte Seite der DGL) Ansatz: $i_p = K$ in DGL: $K = \frac{U}{R} \Rightarrow i_p = \frac{U}{R}$
allg. Lsg	$u_{ca} = u_{ch} + u_{cp} = k e^{-\frac{t}{T}} + U$	$i_a = i_h + i_p = k e^{-\frac{t}{T}} + \frac{U}{R}$
spezielle Lösung	Anfangsbedingung, hier: $u_c(0_+) = 0$ Anfangsbedingungen werden immer aus den Größen gewonnen, die stetig verlaufen müssen. $k + U = 0 \Rightarrow k = -U$ $\boxed{u_c(t) = -U e^{-\frac{t}{RC}} + U = U \left(1 - e^{-\frac{t}{RC}}\right)}$	Anfangsbedingung, hier: $i(0_+) = 0$ Anfangsbedingungen werden immer aus den Größen gewonnen, die stetig verlaufen müssen. $k + \frac{U}{R} = 0 \Rightarrow k = -\frac{U}{R}$ $\boxed{i(t) = -\frac{U}{R} e^{-\frac{tR}{L}} + \frac{U}{R} = \frac{U}{R} \left(1 - e^{-\frac{tR}{L}}\right)}$
	$RC$ – Reihenschaltung (Abschaltvorgang)	$RL$ – Reihenschaltung (Abschaltvorgang)
Lösung	$t \geq 0:$ $u_c - iR = 0 \xrightarrow[i=-C\dot{u}_c]{\Rightarrow} RC \dot{u}_c + u_c = 0$ homogene DGL $u_{ch} = k e^{pt}$ partikuläre Lösung existiert nicht Anfangsbedingung $u_c(0) = k = U_0$ $\boxed{u_c(t) = U_0 e^{-\frac{t}{RC}}}$	$t \geq 0:$ $u = L \dot{i} = -iR \Rightarrow \frac{L}{R} \dot{i} + i = 0$ homogene DGL $i(t) = k e^{-\frac{tR}{L}}$ partikuläre Lösung existiert nicht Anfangsbedingung $i(0) = \frac{U}{R_i}$ Kurzschluss $\boxed{i(t) = \frac{U}{R_i} e^{-\frac{tR}{L}}}$

**EINSCHWINGVORGÄNGE MIT DGL AN WECHSELSPANNUNG**

Bsp	RC-Reihenschaltung an $u(t) = \sqrt{2} U \cos \omega t$	DGL	$RC \dot{u}_c + u_c = u$	hom. Lsg	$u_{ch} = k e^{-\frac{t}{\tau}}$
partikuläre Lsg	vom Typ der Störfunktion $u_{cp} = K \cos(\omega t + \varphi)$ BEI SINUSFÖRMIGER ERREGUNG, PARTIKULÄRE LÖSUNG IMMER DURCH KOMPLEXE WECHSELSTROMRECHNUNG BESTIMMEN! im Beispiel $u \Rightarrow \underline{U} = U$ $\underline{U}_c = \underline{U} \frac{1/j\omega C}{R + 1/j\omega C} = \frac{U}{1 + j\omega RC} \stackrel{\text{sei speziell}}{=} \frac{U}{\omega = \frac{1}{RC}} \frac{U}{1 + j}$ $U_c = \frac{U}{\sqrt{2}} \Rightarrow \hat{u}_{cp} = \sqrt{2} U_c = U$ $\arg U_c = -\arg \tan \frac{1}{1} = -\frac{\pi}{4}$ $u_{cp}(t) = U \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{4}\right)$				
	allg. Lsg	$u_{ca}(t) = k e^{-\frac{t}{RC}} + U \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{4}\right)$			
spezielle Lsg	Anfangsbedingungen $u_{ca}(0) = 0 \Rightarrow k + \frac{U}{\sqrt{2}} = 0 \Rightarrow k = -\frac{U}{\sqrt{2}}$ $u_c(t) = U \left[ \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{4}\right) - \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-\frac{t}{RC}} \right]$				

**EINSCHWINGVORGANG OHNE DGL**

Regeln	(i) Eigenwerte bestimmen - alle unabhängige Quellen zu Null setzen (Spannungsquelle zu Kurzschluss und Stromquelle zu Leerlauf) - Eigenwerte des verbleibenden (passiven) Netzwerks bestimmen (ii) Anfangs- und Endwert bestimmen (iii) (i) & (ii) liefern den Verlauf des Ausgleichvorgangs				
Beispiel	 <p>Spannungsquelle kurzschließen <math>\Rightarrow</math></p> <p>gesamter an <math>L</math> in Reihe liegender Widerstand  <math>R_s = R + R \parallel 2R = \frac{5}{3}R</math>                  Zeitkonstante  <math>T = \frac{3L}{5R}</math></p>				
	(i) Berechnung von $i_L$ Anfangswert ( $L \rightarrow$ Leerlauf) $i_L(0) = 0$ Endwert ( $L \rightarrow$ Kurzschluss) Spannung an $2R \parallel R$ $U_H = U \frac{\frac{2}{3}R}{\frac{5}{3}R} = \frac{2}{5}U$ $I_{L\infty} = \frac{U_H}{R} = \frac{2}{5} \frac{U}{R}$ damit $i_L(t) = \frac{2}{5} \frac{U}{R} \left( 1 - e^{-\frac{t}{T}} \right)$		(ii) Berechnung $i_2$ (Strom durch $2R$ ) Anfangswert $i_2(0) = \frac{U}{3R}$ (da $i_L(0) = 0$ ) Endwert $i_L(\infty) = \frac{U_H}{2R} = \frac{U}{5R}$ damit $i_2(t) = \frac{U}{R} \left( \frac{1}{5} + \frac{2}{15} e^{-\frac{t}{T}} \right)$ Hinweis: Faktor vor exp ergibt sich aus: Anfangswert - Endwert		
Übersicht	Zweipol	$t = 0$	$t \rightarrow \infty$	für Zeigerdiagramm	Energien
	$C$	$u = 0$ Kurzschluss	$i = 0$ Leerlauf	Strom eilt der Spannung um 90 Grad voraus	Während der Entladung von $C$ an $R$ abgegebene Energie $W = \frac{1}{2} C U_0^2$
	$L$	$i = 0$ Leerlauf	$u = 0$ Kurzschluss	Spannung eilt dem Strom um 90 Grad voraus	Während des Abschaltvorgangs von $L$ an $R$ abgegebene Energie $W = \frac{1}{2} L I_0^2$

**REIHENSCHWINGKREIS (lineare DGL 2. Ordnung)**

DGL	$U = iR + L\dot{i} + u_c \xrightarrow{i=C\dot{u}_c} LC\ddot{u}_c + RC\dot{u}_c + u_c = U$		
einführen	<p>(i) nomierte Zeit: <math>\tau := \omega_0 t \quad \left( \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \right)</math></p> $\frac{d}{dt} = \frac{d}{d\tau} \frac{d\tau}{dt} = \omega_0 \frac{d}{d\tau} = \frac{1}{\sqrt{LC}} \frac{d}{d\tau} \Rightarrow \frac{d^2}{dt^2} = \frac{1}{LC} \frac{d^2}{d\tau^2}$	<p>(ii) Güte</p> $Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$	<p>in DGL:</p> $\frac{LC}{LC} \frac{d^2 u_c}{d\tau^2} + \frac{RC}{\sqrt{LC}} \frac{du_c}{d\tau} + u_c = U$ $\Rightarrow \frac{d^2 u_c}{d\tau^2} + \frac{1}{Q} \frac{du_c}{d\tau} + u_c = U$
<p>Ansatz: <math>u_{ch} = k e^{p\tau}</math></p> <p>einsetzen: <math>k p^2 e^{p\tau} + \frac{k}{Q} p e^{p\tau} + k e^{p\tau} = 0 \Rightarrow p^2 + \frac{p}{Q} + 1 = 0 \Rightarrow p_{1,2} = -\frac{1}{2Q} \pm \sqrt{\frac{1}{4Q^2} - 1} = \frac{-1 \pm \sqrt{1-4Q^2}}{2Q}</math></p> <p>Fallunterscheidung (im Beispiel):</p>			
homogene Lsg	<p>A) reelle Lösung</p> <p>starke Dämpfung (<math>Q &lt; 0,5</math>)</p> <p><math>p_{1,2}</math> negativ reell</p> $p_1 = \frac{-1 + \sqrt{1-4Q^2}}{2Q} =: -a$ $p_2 = \frac{-1 - \sqrt{1-4Q^2}}{2Q} =: -b$ $u_{ch} = K_1 e^{-a\tau} + K_2 e^{-b\tau}$	<p>B) komplexe Lösung</p> <p>schwache Dämpfung (<math>Q &gt; 0,5</math>)</p> $p_{1,2} = -\alpha \pm j\beta$ $\alpha = \frac{1}{2Q}$ $\beta = \frac{\sqrt{4Q^2 - 1}}{2Q}$ $u_{ch} = K_1 e^{(-\alpha+j\beta)\tau} + K_2 e^{(-\alpha-j\beta)\tau}$ <p>Damit <math>u_{ch}</math> reell wird, muss <math>K_1 = K_2^*</math> sein</p> $K_1 = 0,5(A - jB) \quad \& \quad K_2 = 0,5(A + jB)$ <p style="text-align: center; font-size: small;">0,5: für später</p> $u_{ch} = e^{-\alpha\tau} 0,5 \left[ (A - jB)e^{j\beta\tau} + (A + jB)e^{-j\beta\tau} \right]$ $= e^{-\alpha\tau} [A \cos \tau + B \sin \beta\tau] = \hat{u}_{ch} e^{-\alpha\tau} \cos(\beta\tau + \varphi)$ <p style="text-align: center; font-size: x-small;">auch</p>	<p>C) doppelte Nullstelle</p> <p>kritische Dämpfung, aperiodischer Grenzfall (<math>Q = 0,5</math>)</p> $p_1 = p_2 = -\frac{1}{2Q} = -1$ $u_{ch} = k_1 e^{-\tau} + k_2 \tau e^{-\tau}$
partikl Lsg	<p>Ansatz: <math>u_{cp} = K</math></p> <p>in DGL: <math>K = U</math></p>	allg Lsg	$u_{ca} = u_{ch} + u_{cp}$
<p>2 offene Konstanten <math>\Rightarrow</math> brauchen 2 Anfangsbedingungen</p> <p>* Kapazitätsspannung stetig <math>\Rightarrow u_c(0) = 0</math></p> <p>* Induktionsstrom stetig <math>\Rightarrow i(0) = 0</math></p> <p>wegen</p> $i = C \dot{u}_c$ $\dot{u}_c(0) = 0$ <p>Fallunterscheidung:</p>			
spezielle Lösung	<p>A) <math>u_{ca} = K_1 e^{-a\tau} + K_2 e^{-b\tau} + U \quad \left( \begin{matrix} = 0 \\ \tau=0 \end{matrix} \right)</math></p> $\dot{u}_{ca} = -a K_1 e^{-a\tau} - b K_2 e^{-b\tau} \quad \left( \begin{matrix} = 0 \\ \tau=0 \end{matrix} \right)$ <p>Anfangsbedingungen liefern lineares GLS für <math>K_1</math> &amp; <math>K_2</math>:</p> $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -a & -b \end{pmatrix} \begin{pmatrix} K_1 \\ K_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -U \\ 0 \end{pmatrix}$ $K_1 = U \frac{b}{a-b}$ $K_2 = U \frac{a}{b-a}$	<p>B) <math>u_{ca} = U + e^{-\alpha\tau} (A \cos \tau + B \sin \beta\tau)</math></p> $\xrightarrow{\tau=0} A = -U$ $\frac{du_{ca}}{d\tau} = -e^{-\alpha\tau} (A \cos \tau + B \sin \beta\tau) + e^{-\alpha\tau} (-A \sin \tau + B \beta \cos \beta\tau)$ $\xrightarrow{\tau=0} -\alpha A + \beta B = 0 \Rightarrow B = -\frac{\alpha}{\beta} U$	<p>C) <math>u_{ca} = U + k_1 e^{-\tau} + k_2 \tau e^{-\tau}</math></p> $\xrightarrow{\tau=0} k_1 = -U$ $\frac{du_{ca}}{d\tau} = -k_1 e^{-\tau} + k_2 e^{-\tau} - k_2 \tau e^{-\tau}$ $\xrightarrow{\tau=0} k_1 = k_2 = -U$

ORTSKURVEN (engl: locus (of points))				
gebrochen lineare Funktion	Eine Funktion $\underline{z}(x) = \frac{a_0 + a_1 x}{b_0 + b_1 x}$ heißt gebrochen linear.	Konstruktion (zB): $x=0 \Rightarrow \underline{z}(0)$ $x=1 \Rightarrow \underline{z}(1)$ $x=\infty \Rightarrow \underline{z}(\infty)$ 3 Punkte ergeben einen Kreis	Tricks $\underline{z}(-x) = [\underline{z}(x)]^*$ $\Rightarrow$ Kreis liegt symmetrisch zur reellen Achse $\Rightarrow$ es genügen 2 Punkte	$-z=0$ ist Elem der OK $-\operatorname{Re} \underline{z} \geq 0 \quad \forall x$ $\Rightarrow$ Imag. Achse ist in $\underline{z}=0$ Tangente an den Kreis $\Rightarrow$ es genügt ein Punkt
	Spezialfälle: $a_0=0 \Rightarrow \underline{z}(0)=0$ Kreis durch Ursprung $a_1=0 \Rightarrow \underline{z}(\infty)=0$ Kreis durch Ursprung $b_0=0 \Rightarrow \underline{z}(0) \rightarrow \infty$ Kreis entartet zur Geraden $b_1=0 \Rightarrow$ keine gebrochene Funktion, Gerade	In der Praxis häufig: $\underline{z}$ nur für $x \geq 0$ gefragt (z.B. $\underline{Z}(\omega)$ ) $\Rightarrow$ Halbkreis, Halbgerade		
Beispiel	RL-Reihenschaltung $\underline{Y}(\omega) = \frac{1}{R + j\omega L}$	$a_0=1$ $b_0=R$ $a_1=0$ $b_1=jL$	$\underline{Y}(-\omega) = [\underline{Y}(\omega)]^*$ $\Rightarrow$ Kreis sym. zur re. Achse $\underline{a}_1=0 \Rightarrow$ Kreis durch Ur.	$\underline{Y}(0) = 1/R$ reell! $\Rightarrow$ Mittelpunkt $1/2R$ , Radius $1/2R$ Einschränkung $\omega \geq 0$ : $\underline{Y} = \frac{R - j\omega L}{R^2 + (\omega L)^2}$ $\operatorname{Im} \underline{Y} < 0$ für $\omega > 0$ $\Rightarrow$ es ist der untere Halbkreis
Eigenschaften	<ul style="list-style-type: none"> <li>- Impedanz / Admittanz von passivem (keine Quellen) Zweipol OK verläuft in der abgeschlossenen (imag. Achse enthalten) rechten Halbebene</li> <li>- Impedanz von induktiven / Admittanz von kapazitivem passiven Zweipol OK verläuft im 1. Quadranten</li> <li>- Impedanz von kapazitivem / Admittanz von induktivem passivem Zweipol OK verläuft im 4. Quadranten</li> </ul>			
Kehrverbiidung	$\underline{Z} \rightarrow \underline{Y} = \frac{1}{\underline{Z}}$ bzw. umgekehrt <ul style="list-style-type: none"> <li>* <math>\varphi \Rightarrow \psi = -\varphi</math></li> <li>* <math>\underline{Z}=0 \Rightarrow \underline{Y} \rightarrow \infty</math></li> <li>* <math>\underline{Z} \rightarrow \infty \Rightarrow \underline{Y}=0</math></li> <li>* Gerade durch Ursprung <math>\Rightarrow</math> Gerade durch Ursprung</li> <li>* Gerade nicht durch Ursprung <math>\Rightarrow</math> Kreis durch Ursprung. Und umgekehrt.</li> <li>* Kreis nicht durch Ursprung <math>\Rightarrow</math> Kreis durch Ursprung</li> </ul>			
Summen von OKn	Funktion $\underline{Z}$ sei darstellbar $\underline{Z} = \underline{Z}_1 + \underline{Z}_2$ Dann OK zu $\underline{Z}$ : Geometrische Addition der OKn zu $\underline{Z}_1$ & $\underline{Z}_2$ Achtung! Punkte, die zum selben Wert des Parameters (z.B. $\omega$ ) gehören, müssen addiert werden.			

ÜBERLAGERUNGSPRINZIP		
Quellen einer Frequenz	(i) Zeiger zu jeder Quelle berechnen $u_v(t) = \sqrt{2} U_v \cos(\omega t + \varphi_v) \Rightarrow \underline{U}_v = U_v e^{j\varphi_v}$ $i_\mu(t) = \dots \Rightarrow \underline{I}_\mu = \dots$	(iii) Zeiger der gesuchten Reaktion ( $\underline{U}, \underline{I}$ ) berechnen (iv) (ii) & (iii) für alle anderen Quellen wiederholen (v) Zeiger der Reaktionen summieren (vi) Zur Zeitfunktion ( $u(t), i(t)$ ) übergehen
Quellen inner. Freq	(i) Nur eine Quelle wirken lassen (ii) Zeiger dazu berechnen (iii) Zeiger der Reaktion berechnen	(iv) Zugehörige Zeitfunktion berechnen (v) (i) ... (iv) für alle anderen Quellen wiederholen (vi) Zeitfunktionen summieren
FOURIER-Reihen	Periodische Funktionen (Periode $T$ ) können in FOURIER-Reihen entwickelt werden: $f(t) = \sum_{v=0}^{\infty} c_v \cos(v\omega_0 t + \varphi_v) \quad \omega_0 = \frac{2\pi}{T}$ $c_v, \varphi_v$ : Amplituden, Phasen der Teilschwingungen. "Fourier-Koeffizienten" Bestimmung der $c_v, \varphi_v$ : $c_0 = \frac{1}{T} \int_0^T f(t) dt = \bar{f}$ $c_v = \sqrt{a_v^2 + b_v^2}$ $a_v = \frac{2}{T} \int_0^T f(t) \cdot \cos(v\omega_0 t) dt$ $b_v = \frac{2}{T} \int_0^T f(t) \cdot \sin(v\omega_0 t) dt$ $\varphi_v = \begin{cases} -\arctan \frac{b_v}{a_v} & a_v > 0 \\ -\arctan \frac{b_v}{a_v} + \pi & a_v < 0 \\ -\frac{\pi}{2} & a_v = 0, b_v > 0 \\ \frac{\pi}{2} & a_v = 0, b_v < 0 \end{cases}$	
Klin-faktor	$k = \frac{\text{Effektivwert der Oberschwingungen}}{\text{Effektivwert des Gesamtsignals}}$	

**VIERPOLTHEORIE (ZWEITORTHEORIE)**

Impedanzmatrix	Betrachte Ströme als Ursachen, Spannungen als Wirkung. $\underline{U}_1 = \underline{z}_{11} \underline{I}_1 + \underline{z}_{12} \underline{I}_2$ $\underline{U}_2 = \underline{z}_{21} \underline{I}_1 + \underline{z}_{22} \underline{I}_2$ In Matrixschreibweise: $\begin{pmatrix} \underline{U}_1 \\ \underline{U}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \underline{z}_{11} & \underline{z}_{12} \\ \underline{z}_{21} & \underline{z}_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \underline{I}_1 \\ \underline{I}_2 \end{pmatrix}$ oder $\underline{U} = \underline{Z} \cdot \underline{I}$		Bestimmung der $\underline{z}_{\mu\nu}$ $\underline{z}_{11} = \left. \frac{\underline{U}_1}{\underline{I}_1} \right _{\underline{I}_2=0}$ $\underline{z}_{12} = \left. \frac{\underline{U}_1}{\underline{I}_2} \right _{\underline{I}_1=0}$ $\underline{z}_{22} = \left. \frac{\underline{U}_2}{\underline{I}_2} \right _{\underline{I}_1=0}$ $\underline{z}_{21} = \left. \frac{\underline{U}_2}{\underline{I}_1} \right _{\underline{I}_2=0}$
			Bei passiven Zweitoren gilt $\underline{z}_{12} = \underline{z}_{21} \quad (\underline{Z} \text{ symmetrisch})$
Admittanzmatrix	Betrachte Spannungen als Ursachen, Ströme als Wirkung. $\underline{I}_1 = \underline{y}_{11} \underline{U}_1 + \underline{y}_{12} \underline{U}_2$ $\underline{I}_2 = \underline{y}_{21} \underline{U}_1 + \underline{y}_{22} \underline{U}_2$ In Matrixschreibweise: $\begin{pmatrix} \underline{I}_1 \\ \underline{I}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \underline{y}_{11} & \underline{y}_{12} \\ \underline{y}_{21} & \underline{y}_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \underline{U}_1 \\ \underline{U}_2 \end{pmatrix}$ oder $\underline{I} = \underline{Y} \cdot \underline{U}$		Bestimmung der $\underline{y}_{\mu\nu}$ $\underline{y}_{11} = \left. \frac{\underline{I}_1}{\underline{U}_1} \right _{\underline{U}_2=0}$ $\underline{y}_{12} = \left. \frac{\underline{I}_1}{\underline{U}_2} \right _{\underline{U}_1=0}$ $\underline{y}_{22} = \left. \frac{\underline{I}_2}{\underline{U}_2} \right _{\underline{U}_1=0}$ $\underline{y}_{21} = \left. \frac{\underline{I}_2}{\underline{U}_1} \right _{\underline{U}_2=0}$
			Bei passiven Zweitoren gilt $\underline{y}_{12} = \underline{y}_{21} \quad (\underline{Y} \text{ symmetrisch})$
Kettenmatrix	Fasse Strom & Spannung an je einem Tor zusammen $\underline{U}_1 = \underline{a}_{11} \underline{U}_2 + \underline{a}_{12} \underline{I}'_2$ $\underline{I}_1 = \underline{a}_{21} \underline{U}_2 + \underline{a}_{22} \underline{I}'_2$ $\begin{pmatrix} \underline{U}_1 \\ \underline{I}_1 \end{pmatrix} = \underline{A} \cdot \begin{pmatrix} \underline{U}_2 \\ \underline{I}'_2 \end{pmatrix}$ Man sieht: $\begin{bmatrix} \underline{a}_{11} \\ \underline{a}_{12} \\ \underline{a}_{21} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \underline{a}_{22} \\ \underline{a}_{11} \\ \underline{a}_{21} \end{bmatrix} = 1$ $\begin{bmatrix} \underline{a}_{12} \\ \underline{a}_{21} \end{bmatrix} = \underline{\Omega}$ $\begin{bmatrix} \underline{a}_{22} \\ \underline{a}_{11} \end{bmatrix} = \underline{S}$		Bestimmung der $\underline{a}_{\mu\nu}$ $\underline{a}_{11} = \left. \frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2} \right _{\underline{I}'_2=0}$ $\underline{a}_{12} = \left. \frac{\underline{U}_1}{\underline{I}'_2} \right _{\underline{U}_2=0}$ $\underline{a}_{21} = \left. \frac{\underline{I}_1}{\underline{U}_2} \right _{\underline{I}'_2=0}$ $\underline{a}_{22} = \left. \frac{\underline{I}_1}{\underline{I}'_2} \right _{\underline{U}_2=0}$
			Bei passiven Zweitoren gilt $\det \underline{A} = 1$
Hybridmatrix	$\underline{U}_1 = \underline{h}_{11} \underline{I}_1 + \underline{h}_{12} \underline{U}_2$ $\underline{I}_2 = \underline{h}_{21} \underline{I}_1 + \underline{h}_{22} \underline{U}_2$ $\begin{pmatrix} \underline{U}_1 \\ \underline{I}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \underline{h}_{11} & \underline{h}_{12} \\ \underline{h}_{21} & \underline{h}_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \underline{I}_1 \\ \underline{U}_2 \end{pmatrix}$	$\begin{bmatrix} \underline{h}_{12} \\ \underline{h}_{21} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \underline{h}_{21} \\ \underline{h}_{12} \end{bmatrix} = 1$ $\begin{bmatrix} \underline{h}_{11} \\ \underline{h}_{22} \end{bmatrix} = \underline{\Omega}$ $\begin{bmatrix} \underline{h}_{21} \\ \underline{h}_{11} \end{bmatrix} = \underline{S}$	
Zusammenschaltungen	Reihenschaltung von Zweitoren $\begin{pmatrix} \underline{U}_1 \\ \underline{U}_2 \end{pmatrix} = \left( \underline{Z}_1 + \underline{Z}_2 \right) \begin{pmatrix} \underline{I}_1 \\ \underline{I}_2 \end{pmatrix}$ $\Rightarrow \underline{Z} = \underline{Z}_1 + \underline{Z}_2$	Parallelschaltungen von Zweitoren $\begin{pmatrix} \underline{I}_1 \\ \underline{I}_2 \end{pmatrix} = \left( \underline{Y}_1 + \underline{Y}_2 \right) \begin{pmatrix} \underline{U}_1 \\ \underline{U}_2 \end{pmatrix}$ $\Rightarrow \underline{Y} = \underline{Y}_1 + \underline{Y}_2$	Kettenschaltung von Zweitoren $\begin{pmatrix} \underline{U}_1 \\ \underline{I}_1 \end{pmatrix} = \underline{A}_1 \cdot \underline{A}_2 \cdot \begin{pmatrix} \underline{U}_2 \\ \underline{I}'_2 \end{pmatrix}$ $\Rightarrow \underline{A} = \underline{A}_1 \cdot \underline{A}_2$ Beachte! Im Allgemeine ist $\underline{A}_1 \cdot \underline{A}_2 \neq \underline{A}_2 \cdot \underline{A}_1$
Zusammenhänge	Zusammenhang zwischen $\underline{Y}$ & $\underline{Z}$ $\underline{Y} \cdot \underline{Z} = \underline{E}$ $\Rightarrow \underline{Y} = \underline{Z}^{-1}$ $\underline{Z} = \underline{Y}^{-1}$	Zusammenhang zwischen $\underline{A}$ & $\underline{Z}$ $\underline{a}_{11} = \frac{\underline{z}_{11}}{\underline{z}_{21}}$ $\underline{a}_{12} = -\frac{1}{\underline{y}_{21}} = \frac{\underline{z}_{11} \underline{z}_{22} - \underline{z}_{12} \underline{z}_{21}}{\underline{z}_{21}}$ $\underline{a}_{21} = \frac{1}{\underline{z}_{21}}$ $\underline{a}_{22} = \frac{\underline{z}_{22}}{\underline{z}_{21}}$	Inversion einer $2 \times 2$ - Matrix $\underline{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$ $\underline{A}^{-1} = \frac{1}{\det \underline{A}} \begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}$ $\det \underline{A} = a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21}$

**DREHSTROMTECHNIK**

Erzeugung	In den Ständerwicklungen (U, V, W) werden Spannungen induziert * gleiche Amplitude * gleiche Frequenz * um je $\frac{2\pi}{3}$ ( $120^\circ$ ) phasenverschoben		$u_U(t) = \sqrt{2} U \cos(\omega t)$ $u_V(t) = \sqrt{2} U \cos\left(\omega t - \frac{2\pi}{3}\right)$ $u_W(t) = \sqrt{2} U \cos\left(\omega t + \frac{2\pi}{3}\right)$		
	Sternschaltung $\underline{U}_1 = \underline{U}_U = U$ $\underline{U}_2 = \underline{U}_V = U e^{-j\frac{2\pi}{3}}$ $\underline{U}_3 = \underline{U}_W = U e^{j\frac{2\pi}{3}}$	Dreieckschaltung $\underline{U}_{12} + \underline{U}_{23} + \underline{U}_{31} = 0$ $\Rightarrow$ $u_{12} + u_{23} + u_{31} = 0$	Voraussetzung	* alle Effektivwerte gleich * Phasendifferenz $\frac{2\pi}{3}$ } Symmetrische Drehstromquelle	
Schreibweisen	$\underline{a} := e^{j\frac{2\pi}{3}} = \frac{1}{2}(-1 + j\sqrt{3}) \Rightarrow$ $\underline{U}_U = U  0^\circ = U$ $\underline{U}_V = U  -120^\circ = U \underline{a}^2$ $\underline{U}_W = U  120^\circ = U \underline{a}$ $\underline{a}^2 + \underline{a} + 1 = 0$		$\underline{U}_2 = U e^{-j\frac{2\pi}{3}} = U  -120^\circ$ Analog für Ströme, Impedanzen, ...		verkettete Spannungen $\underline{U}_{12} = 400V  30^\circ$ $\underline{U}_{23} = 400V  -90^\circ$ $\underline{U}_{31} = 400V  150^\circ$
	symm. Last an symm. Quelle	Ohmsche Last in Sternschaltung $\underline{I}_{1S} = \frac{\underline{U}_1}{R} = \frac{U}{R}$ $\underline{I}_{2S} = \frac{U}{R} \underline{a}^2$ $\underline{I}_{3S} = \frac{U}{R} \underline{a}$		Ohmsche Last in Dreieckschaltung $\underline{U}_{12} = \sqrt{3} U$ Strangströme in $\Delta$ -Schaltung $\underline{I}_{12} = \frac{\sqrt{3} U}{R} = \sqrt{3} I_{1S} = I_{23} = I_{31}$ Außenleiterströme in Dreieckschaltung: $\underline{I}_{1D} = \underline{I}_{12} - \underline{I}_{31}$ $\underline{I}_{2D} = \underline{I}_{23} - \underline{I}_{12}$ $\underline{I}_{3D} = \underline{I}_{31} - \underline{I}_{23}$ Effektivwerte: $I_{1D} = \sqrt{3} I_{12} = 3 I_{1S} = I_{2D} = I_{3D}$ Phasenlagen: $\underline{I}_{1D}$ in Phase mit $\underline{U}_1$ $\underline{I}_{1D} = 3 \frac{U}{R}$ $\underline{I}_{2D} = 3 \frac{U}{R} \underline{a}^2$ $\underline{I}_{3D} = 3 \frac{U}{R} \underline{a}$	
unsymm. Last an symm. Quelle		Ohmsche Last in Sternschaltung mit Nullleiter $\underline{I}_1 = \frac{U}{R_1}$ $\underline{I}_2 = \frac{U}{R_2} \underline{a}^2$ $\underline{I}_3 = \frac{U}{R_3} \underline{a}$ $\underline{I}_N = U \left[ \frac{1}{R_1} + \frac{\underline{a}^2}{R_2} + \frac{\underline{a}}{R_3} \right]$ $I_N \leq I_{Vmax}$		Ohmsche Last in Sternschaltung ohne Nullleiter $\underline{I}_1 R_1 - \underline{I}_2 R_2 = \underline{U}_1 - \underline{U}_2$ $\underline{I}_2 R_2 - \underline{I}_3 R_3 = \underline{U}_2 - \underline{U}_3$ $\underline{I}_1 + \underline{I}_2 + \underline{I}_3 = 0$ Verschiebung des Sternpunktes: $\underline{U}_N = \underline{U}_1 - \underline{I}_1 R_1$ $= \frac{\underline{U}_1 R_2 R_3 + \underline{U}_2 R_1 R_3 + \underline{U}_3 R_1 R_2}{R_1 R_2 + R_2 R_3 + R_3 R_1}$	
	Reaktive Last in Sternschaltung mit Nullleiter $\underline{I}_1 = \frac{U}{Z_1}$ $\underline{I}_3 = \frac{U}{Z_3} \underline{a}$ $\underline{I}_2 = \frac{U}{Z_2} \underline{a}^2$ $\underline{I}_N = \underline{I}_1 + \underline{I}_2 + \underline{I}_3$				

**LEISTUNG IM DREHSTROMSYSTEM**

Berechnung der Leistung	$P = U_1 I_1 + U_2 I_2 + U_3 I_3$ $P = (U_1 - U_2) I_{12} + (U_2 - U_3) I_{23} + (U_3 - U_1) I_{31}$		gilt für: * Zeitfunktion / Zeiger * Augenblicksleistung / komplexe Leistung * Wirk- / Blind- / Scheinleistung
	Augenblicksleistung im symmetrischen System $p(t) = u_1 i_1 + u_2 i_2 + u_3 i_3$ $= 2UI \left[ \cos \omega t \cdot \cos(\omega t - \varphi) + \cos\left(\omega t - \frac{2\pi}{3}\right) \cdot \cos\left(\omega t - \varphi - \frac{2\pi}{3}\right) + \cos\left(\omega t + \frac{2\pi}{3}\right) \cdot \cos\left(\omega t - \varphi + \frac{2\pi}{3}\right) \right]$ $\cos \alpha \cdot \cos \beta = 0,5 [\cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta)]$ $= UI \left[ \cos(2\omega t - \varphi) + \cos \varphi + \cos\left(2\omega t - \frac{4\pi}{3} - \varphi\right) + \cos \varphi + \cos\left(2\omega t - \frac{4\pi}{3} - \varphi\right) + \cos \varphi \right]$ $= 3UI \cos \varphi = P_W = \text{konstant für alle symmetrischen Belastungen}$		
	$\underline{P} = UI e^{j\varphi} + U \underline{a}^2 \cdot I (\underline{a}^2)^* e^{j\varphi} + U \underline{a} \cdot I \underline{a}^* e^{j\varphi}$ $= 3UI e^{j\varphi}$ $P_S = 3UI =  \underline{P}  \quad [P_S] = \text{VA}$ $P_W = 3UI \cos \varphi = \text{Re}(\underline{P}) \quad [P_W] = \text{W}$ $P_B = 3UI \sin \varphi = \text{Im}(\underline{P}) \quad [P_B] = \text{var}$	$\underline{P} = U \underline{I}^* = \frac{U^2}{\underline{Z}^*} = U^2 \underline{Y}^*$ $P_S^2 = P_W^2 + P_B^2$ $\tan \varphi = \frac{P_B}{P_W} \quad \cos \varphi = \frac{P_W}{P_S}$	unsymmetrische Last $\underline{P} = U \left[ \underline{I}_{1D} \cdot e^{\Delta\varphi_1} + \underline{I}_{2D} \cdot e^{\Delta\varphi_2} + \underline{I}_{3D} \cdot e^{\Delta\varphi_3} \right]$ $\Delta\varphi_1 = \varphi_{U1} - \varphi_{I1D}$ $\Delta\varphi_2 = \varphi_{U2} - \varphi_{I2D}$ $\Delta\varphi_3 = \varphi_{U3} - \varphi_{I3D}$
Blindleistungs-kompensation Reaktiver Verbraucher, der Blindleistung umgekehrten Vorzeichens aufnimmt, wird parallel geschaltet.	$P_{B \text{ neu}} = P_B \cdot \tan \varphi_{\text{neu}}$ $\Delta P_B = P_{B \text{ neu}} - P_B$		